

Akım düzleminde dik yöndeki vortisite vektörünün bileşenine bakacak olursak,

$$\omega_z = \left[\frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} (r u_\theta) - \frac{\partial u_r}{\partial \theta} \right]$$

$$= \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left(-\frac{24}{R} r^2 \sin \theta \right) - \frac{\partial}{\partial \theta} \left(\frac{4}{R} r \cos \theta \right)$$

$$\omega_z = -3 \frac{4}{R} r \sin \theta$$

AKIŞ İKROTASYONEL DEĞİLDİR!

2. $\Pi_g = gz$ (Yerçekimi kuvveti: potansiyel)

$$u_\theta = \Omega r$$

$$f_c = \frac{u_\theta^2}{r} \hat{e}_r = \Omega^2 r \hat{e}_r \quad (\text{Merkezkaç kuvveti})$$

$$f_c = -\nabla \Pi_c = -\frac{\partial \Pi_c}{\partial r} \hat{e}_r$$

$$\Pi_c = -\frac{1}{2} \Omega^2 r^2$$

(Merkezkaç kuvveti: potansiyel

fonksiyonu)

Dolayısıyla hem yerçekimi hem de merkezkaç kuvvetler korunumludur.

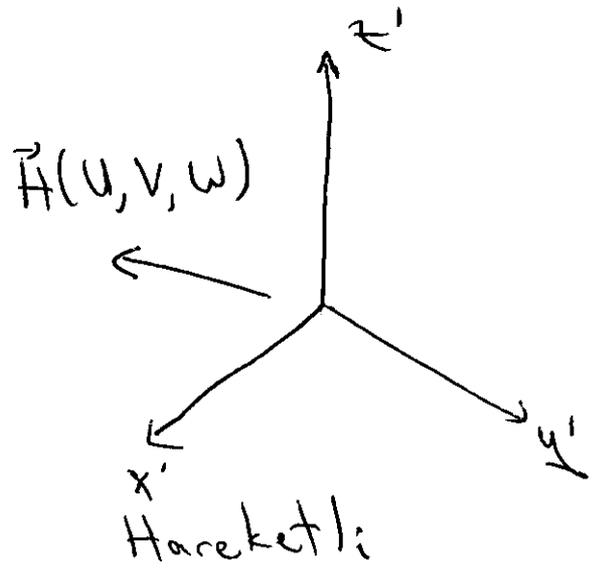
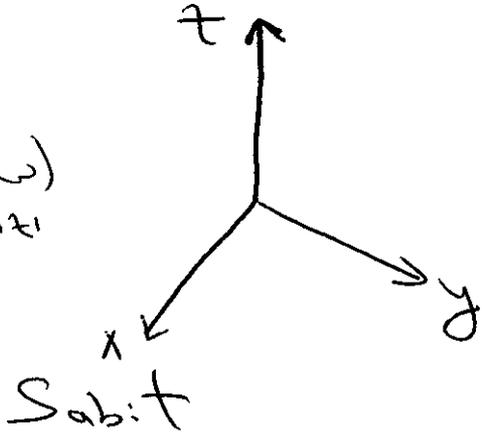
Bernoulli denklemi,

$$P + \frac{1}{2} \rho \vec{u} \cdot \vec{u} + \rho \Pi = \text{sabit}$$

Koordinat eksenine göre hız sıfır olduğundan,

$$P + \rho g z - \frac{1}{2} \rho \Omega^2 r^2 = \text{sabit}$$

$\vec{u}(u, v, w)$
Hız hızı



$(x, y, z, t) \xrightarrow{\text{Koordinat Dönüşümü}} (x', y', z', t')$

$$x' = x - Ut$$

$$y' = y - Vt$$

$$z' = z - Wt$$

$$t' = t$$

Hareketli koordinat sistemindeki gözlemcinin gördüğü

hız, bağıl hızdır (u')

$$\vec{u}' = \vec{u} - \vec{H}$$

bağıl Hız Gözlenen Gözlemci

$$u' = u - U$$

$$v' = v - V$$

$$w' = w - W$$

Euler denklemleri, (sabit koordinat takımında)

$$\frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + \vec{u}(\vec{\nabla} \cdot \vec{u}) = -\frac{\vec{\nabla} p}{\rho} + \vec{f} \quad (I)$$

Eğer Euler denklemi Galileo dönüşümü altında invariant ise,

$$\frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + \vec{u} \cdot (\nabla' \cdot \vec{u}) = -\frac{\nabla' P}{\rho} + \vec{f} \quad (\text{II})$$

olmalıdır.

* ρ, ρ termodinamik özellikler olduğundan koordinat eksenine bağımsızdır.

* Birim kütleye etkisi eden harici kuvvet \vec{f} koordinat eksenine bağımsızdır.

Yeniden düzenlersek,

$$x = x' + Ut \quad y = y' + Vt \quad z = z' + Wt$$

Uzama bağımsız kısmi türevler,

$$\frac{\partial}{\partial x} = \frac{\partial}{\partial x'} \quad \frac{\partial}{\partial y} = \frac{\partial}{\partial y'} \quad \frac{\partial}{\partial z} = \frac{\partial}{\partial z'}$$

Dolayısıyla $\nabla'(\cdot) = \nabla(\cdot)$ bulunur.

* Bu durumda (I) ile (II) numaralı denklemlerin sağ taraflarındaki ifadeler aynıdır.

Zamana bağımsız kısmi türev,

$$\frac{\partial}{\partial t} = \frac{\partial}{\partial t'} + \frac{\partial}{\partial t'} \frac{\partial t'}{\partial x} + \frac{\partial}{\partial t'} \frac{\partial t'}{\partial y} + \frac{\partial}{\partial t'} \frac{\partial t'}{\partial z}$$

(Zincir kuralı)

Düzenlersek,

$$\frac{\partial}{\partial t'} = \frac{\partial}{\partial t} + u \frac{\partial}{\partial x} + v \frac{\partial}{\partial y} + w \frac{\partial}{\partial z}$$

Yahut,

$$\frac{\partial(\quad)}{\partial t'} = \frac{\partial(\quad)}{\partial t} + \vec{H}[\nabla'(\quad)]$$

olarak ifade edilebilir.

(II) numaralı denklemin sol tarafı,

$$\frac{\partial u'}{\partial t'} + \vec{H} \cdot \nabla' u' + u'(\nabla' \cdot u') \text{ olur.}$$

$$\frac{\partial u'}{\partial t'} = \frac{\partial u}{\partial t} \quad t=t' \quad , \quad \frac{\partial \vec{H}}{\partial t} = 0 \quad \left(\begin{array}{l} \text{Koordinat takımı} \\ \text{sabit hızla} \\ \text{ilerliyor} \end{array} \right)$$

Yasiden sol tarafı yazarsak,

$$\frac{\partial u}{\partial t} + \vec{H} \cdot \nabla \cdot u' + \underbrace{u'}_{u-H} (\nabla \cdot u') \quad [\nabla' = \nabla \text{ olduğunda}]$$

$$\frac{\partial u}{\partial t} + \cancel{H(\nabla \cdot u')} + u \nabla \cdot u' - \cancel{H(\nabla \cdot u')}$$

$\nabla u' = \nabla u$ Çünkü u, v, w konumdan bağımsız.

(II) numaralı denklemin sol tarafı,

$$\frac{\partial \vec{u}}{\partial t} + \vec{u} (\nabla \cdot \vec{u}) \text{ olarak bulunur.}$$

Bu da (I) numaralı denklemin sol tarafı ile aynıdır.

Her iki hem sol hem sağ taraflar aynıdır.

$$(I) = (II)$$

Euler denklemleri Galileo dönüşümüne altında invarianttir.

Q.E.D.

